

## Übung (3)

1. Man sollte wissen und nutzen, dass es sich um eine Linearkombination der Vektoren  $\vec{x}_1, \vec{x}_2, \vec{x}_3$  handelt, und die jeweiligen Koeffizienten im Kopf ausrechnen, dabei wieder getrennt die konstanten Glieder und die  $\lambda$ - Glieder behandeln:

$$\begin{aligned} & (2 + \lambda) \vec{x}_1 + (3 - \lambda) \vec{x}_1 + 4(\lambda \vec{x}_1 - \vec{x}_2) + 5((1 - \lambda) \vec{x}_3 - \vec{x}_2) \\ = & (5 + 4\lambda) \vec{x}_1 - 9\vec{x}_2 + (5 - 5\lambda) \vec{x}_3. \end{aligned}$$

2. Diese Aufgabe ist so gemeint, dass man die Darstellungen der gesuchten Vektoren durch  $\vec{a}, \vec{b}$  möglichst direkt sehen sollte:  $\vec{x} = \vec{b} + \frac{1}{2}\vec{a}$ ,  $\vec{z} = \frac{1}{2}\vec{a} - \vec{b}$ ,  $\vec{y} = \vec{z}$  (noch einmal erinnern an die Äquivalenzklassen), auch sehen:  $\vec{y} = \vec{a} - \vec{x} =$  (ausrechnen)  $\frac{1}{2}\vec{a} - \vec{b}$ .
3. Wie ist die Lösungsmenge  $L \subset \mathbb{R}^3$  der Gleichung  $2x - 3y + 4z = 1$  ist geometrisch zu deuten als Ebene (lineares Gebilde, Dimension gleich Dimension des Grundraums  $\mathbb{R}^3$  minus Eins für die eine Gleichung, macht 2; es gibt keine weitere Beschränkung für die Koordinaten, also kommt eine ganze Ebene heraus). Das bestätigt sich mit der Parameterdarstellung, die man nach Auflösen der Gleichung nach  $x$  erhält:  $x = \frac{1}{2} + \frac{3}{2}y - 2z$ . Wir wählen  $y, z$  als freie Parameter und erhalten folgende Parametrisierung, bei der die fragliche Ebene mit  $E$  bezeichnet ist:

$$\vec{x}_E(y, z) = \frac{1}{2}(1, 0, 0) + y \left( \frac{3}{2}, 1, 0 \right) + z(-2, 0, 1), \quad y, z \in \mathbb{R}.$$

Nummehr können wir auch eine Parametrisierung aufschreiben, bei der die Parameter mit griechischen Buchstaben bezeichnet sind und die Richtungsvektoren ganzzahlig gewählt:

$$\vec{x}_E(\lambda, \mu) = \frac{1}{2}(1, 0, 0) + \lambda(3, 2, 0) + \mu(-2, 0, 1), \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

Beachten Sie: Das ist eine *andere* Parametrisierung *derselben* Ebene. Geben Sie für  $L$  eine Parameterdarstellung in Koordinatenform. Die Deutung gilt auch für nicht kartesische Koordinatensysteme, nur kann man dann nicht mehr sagen, dass der Schnittpunkt der Ebene mit der  $x$ - Achse in der Entfernung  $\frac{1}{2}$  vom Ursprung liegt.

4. Es sei die Gerade  $g$  im  $E^3$  gegeben durch  $\vec{x}_g(\lambda) = (1, 2, -1) + \lambda(3, -1, 2)$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ , ferner der Punkt  $P$  mit  $\vec{x}_P = (2, 1, 1)$ . Es sei weiter die Ebene  $E$  dadurch bestimmt, dass  $g$  in  $E$  liegt und  $P$  auf  $E$  liegt.
- (a) Hier ist eine naheliegende Parameterdarstellung für  $E$ :

$$\vec{x}_E(\lambda, \mu) = (2, 1, 1) + \lambda(3, -1, 2) + \mu(1, -1, 2), \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

Als Aufpunktvektor hätte man auch ebenso gut  $(1, 2, -1)$  wählen können. Als einen Richtungsvektor wählten wir naheliegend den der Geraden  $g$ , als den zweiten den Differenzvektor  $(2, 1, 1) - (1, 2, -1)$

- (b) Die Bedingung lautet offenbar:  $Q \notin h$ , damit es genau eine Ebene  $F$  gibt, welche  $Q$  und  $h$  enthält. Genau dann führt die Bildung des Differenzvektors  $\vec{x}_Q$ - Aufpunktvektor der Geraden  $h$  zu einem vom Richtungsvektor von  $h$  linear unabhängigen Vektor.
5. (a) Im  $\mathbb{R}^2$  ist die Lösungsmenge von  $2x - 3y = 1$  ein eindimensionales lineares Gebilde, also mangels beschränkender Angaben eine Gerade, die wir auch etwa in Parameterform bringen können. In der Grundmenge  $\mathbb{R}^3$  dagegen bekommt man eine Ebene  $E$  senkrecht zur  $xy$ - Ebene, welche die letztere in der oben erwähnten Geraden schneidet. Zu parametrisieren wäre diese Ebene  $E$  etwa so:

$$\vec{x}_E(\lambda, \mu) = \left( \lambda, \frac{2}{3}\lambda - \frac{1}{3}, \mu \right) = -\frac{1}{3}(0, 1, 0) + \lambda \left( 1, \frac{2}{3}, 0 \right) + \mu(0, 0, 1), \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R}.$$

- (b) Im  $\mathbb{R}^3$  ist die Lösungsmenge von  $2x^2 + y^2 = 1$  ein zweidimensionales nichtlineares Gebilde, also eine gekrümmte Fläche, und man erkennt leicht, dass diese Fläche so entsteht, dass man die Ellipse - nur die Kurve! - (achsenparallel in der  $xy$ - Ebene) mit Mittelpunkt im Ursprung und Halbachsenlängen  $1/\sqrt{2} = \sqrt{2}/2$  (in  $x$ - Richtung) und 1 (in  $y$ - Richtung) beliebig längs der  $z$ - Achse verschiebt. Im  $\mathbb{R}^2$  wird durch dieselbe Gleichung nur die erwähnte Ellipsenkurve beschrieben.
- (c) Im  $\mathbb{R}^3$  ist mit der Gleichung  $z = x^2 + y^2$  eine gekrümmte Fläche beschrieben. Genauer handelt es sich um die Oberfläche eines Paraboloids, und sie entsteht, indem man die Parabel  $z = y^2$  in der  $yz$ - Ebene um die  $z$ - Achse rotieren lässt.
6. (a)  $\vec{x}(\lambda) = (\lambda, \lambda, \lambda^2)$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ : Damit ist eine gekrümmte Kurve beschrieben. Genauer handelt es sich um eine Parabel, deren Achse die  $z$ - Achse ist und deren senkrechte Projektion auf die  $xy$ - Ebene die Gerade  $g$  ist, welche mit  $\vec{y}_g(\lambda) = (\lambda, \lambda, 0)$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ , parametrisiert ist. Man kann noch feststellen, dass die hier beschriebene Parabel kongruent ist zur Parabel  $y = \frac{\sqrt{2}}{2}x^2$ .
- (b)  $\vec{y}(\lambda, \mu) = (\lambda, \lambda^2, \mu)$ ,  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ : Es handelt sich um eine gekrümmte Fläche, und zwar wird die Parabel  $(\lambda, \lambda^2, 0)$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ , beliebig längs der  $z$ - Achse verschoben. Die Beschränkung  $0 \leq \lambda, \mu \leq 1$  bewirkt, dass nur ein endliches Stück aus dieser Fläche ausgeschnitten wird. Das sollte man zeichnen.

(c)  $\vec{u}(\lambda, \mu) = \lambda\vec{a} + \mu\vec{b}$ ,  $0 \leq \lambda, \mu \leq 1$  : Es handelt sich um eine Parallelogrammfläche, wenn die Vektoren  $\vec{a}, \vec{b}$  linear unabhängig sind, dagegen nur um eine Strecke, wenn  $\vec{a}, \vec{b}$  parallel sind und wenigstens einer der Vektoren nicht Null, schließlich nur um den Ursprungspunkt, wenn  $\vec{a} = \vec{b} = \vec{0}$ .

7. Nennen wir die Kantenvektoren (das Viereck umlaufend)  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}, \vec{d}$ , also  $\vec{a} + \vec{b} + \vec{c} + \vec{d} = \vec{0}$ . Der Differenzvektor der Ortsvektoren der ersten beiden Seitenmittelpunkte ist

$$\vec{a} + \frac{1}{2}\vec{b} - \frac{1}{2}\vec{a} = \frac{1}{2}(\vec{a} + \vec{b}),$$

für Seitenmittelpunkte 2 und 3 erhalten wir

$$\vec{a} + \vec{b} + \frac{1}{2}\vec{c} - \left(\vec{a} + \frac{1}{2}\vec{b}\right) = \frac{1}{2}(\vec{b} + \vec{c}),$$

für Seitenmittelpunkte 3 und 4

$$\vec{a} + \vec{b} + \vec{c} + \frac{1}{2}\vec{d} - \left(\vec{a} + \vec{b} + \frac{1}{2}\vec{c}\right) = \frac{1}{2}(\vec{c} + \vec{d}) = -\frac{1}{2}(\vec{a} + \vec{b})$$

(also parallel zur ersten Verbindung!), für 4 und 1 ergibt sich:

$$-\frac{1}{2}\vec{d} - \frac{1}{2}\vec{a} = \frac{1}{2}(\vec{b} + \vec{c}),$$

also parallel zur zweiten Verbindung.